UDK 621.7 YU ISSN 0352-1095

ZBORNIK RADOVA INSTITUTA ZA **PROIZVODNO MAŠINSTVO**Godina 8 Novi Sad,1991. god. Broj 8

https://doi.org/10.24867/JPE-1991-08-031

ORIGINALNI NAUČNI RAD

Rodić, M.*)

DEFINISANJE KARAKTERISTIČNIH NAČINA POZICIONIRANJA OBRADAKA U PRIBORU

DEFINING OF THE CHARACTERISTIC WAYS FOR WORKPIECES POSITIONING IN THE FIXTURE

Summary

Part of developed system for automatic fixture design is module for designing of workpieces positioning in the fixture.

The first step in the scope of this module is defining of the characteristic ways for workpieces positioning.

In the paper, the characteristic ways for workpieces positioning in the fixtures are shown. In spite of that, six points rule is respected in depedence on the form of the basic support surface. The most frequent basic support surfaces are observed: feat surface, cylindrical surface - external and internal, conical surface - external and internal and spherical surface - external and internal and spherical surface - external and internal. Appropriate surfaces for six levels of freedom toking qway is given too. All of that is shown in tables.

Verification is done observing concrete example.

^{*)} Mr Milorad Rodić, asistent, Fakultet tehničkih nauka, Institut za proizvodno mašinstvo, 21000 Novi Sad, Vladimira Perića Valtera 2

Rezime

U okviru razvijenog sistema automatizovanog projektovanja pribora jedan od modula je modul za projektovanje pozicioniranja obradaka u priboru.

Prva etapa u okviru ovog modula je definisanje karakterističnih načina pozicioniranja.

U radu su pokazani karakteristični načini pozicioniranja obradaka u priboru, poštujući pravilno štest tačaka, u
zavisnosti od oblika naslone bazne površine ne vodeći direktno računa o obliku obradka. Posmatrane su najčešće korišćene
naslone bazne površine: ravna površina, cilindrična površina,
spoljna i unutrašnja, konična površina spoljna i unutrašnja
i sferna površina spoljna i unutrašnja. Da bi se oduzelo
svih šest stepeni slobode dalje su date odgovarajuće površine. Sve je to prikazano tabelarno.

Navedene postavke verifikovane su kroz konkretan primer.

1. U V O D

Tačnost obrade i pouzdanost pribora zavisi izmedju ostalog, i od pravilnog definisanja pozicioniranja i elemenata s kojim se to pozicioniranje ostvaruje. S druge strane, razvoj automatizovanog i automatskog projektovanja pribora za osnovu ima razvoj svih podloga za to projektovanje. Jedna od neophodnih podloga je pravilno razvijen i razradjen podsistem za definisanje svih osnovnih načina pozicioniranja. On je prva i osnovna stepenica u kompleksnom rešavanju i materijalizaciji tako definisanih šema pozicioniranja sa adekvatnim elementima za pozicioniranje.

2. OPŠTE O ODREDJIVANJU POLOŽAJA OBRADKA U PROSTORU

Svako kruto telo u prostoru ima šest stepeni slobode i to:

- translaciju u pravcu tri ose x, y, z
- rotaciju oko tri ose ω_{x} , ω_{y} , ω_{z} .

Za utvrdjivanje položaja obradka u priboru neophodno ga je lišiti odredjenog broja stepeni slobode (najviše šest stepeni slobode). To se može uraditi pravilnim razmeštajem upornih tačaka koje se suprotstavljaju kretanju duž i obrtanju oko bilo koje ose. Odavde proizilazi pravilo šest tačaka. Da bi potpuno odredili položaj obradka u priboru, neophodno je i dovoljno da imamo šest upornih tačaka, čime se oduzima telu svih šest stepeni slobode. Uporne tačke predstavljaju različite konstruktivne oblike elemenata za oslanjanje. Površine oslanjanja kojima se obradak postavlja u željeni položaj nazivaju se površine postavljanja ili bazne površine. Razlikuju se tri vrste površina s kojima je obradak u dodiru sa priborom, i to:

- naslona bazna površina NBP
- orijentišuća bazna površina OBP
- uporna bazna površina UBP.

Naslona bazna površina - NBP je površina ili skup površina kojima se obradak oslanja u priboru u ravni XOY. Pošto su obradci sastavljeni najviše od prostih površina one se najčešće koriste za NBP. Tako je naslona bazna površina najčešće:

- ravna površina,
- cilindrična površina spoljna ili unutrašnja
- konična površina spoljna ili unutrašnja
- sferna površina spoljna ili unutrašnja.

Orjentišuća bazna površina - OBP orjentiše obradak u ravnu normalnoj na naslonu baznu površinu i obično je to:

- ravna površina
- spoljna cilindrična površina normalna ili osno paralelna sa NBP
- unutrašnja cilindrična površina normalna ili osno paralelna sa NBP
- konična površina.

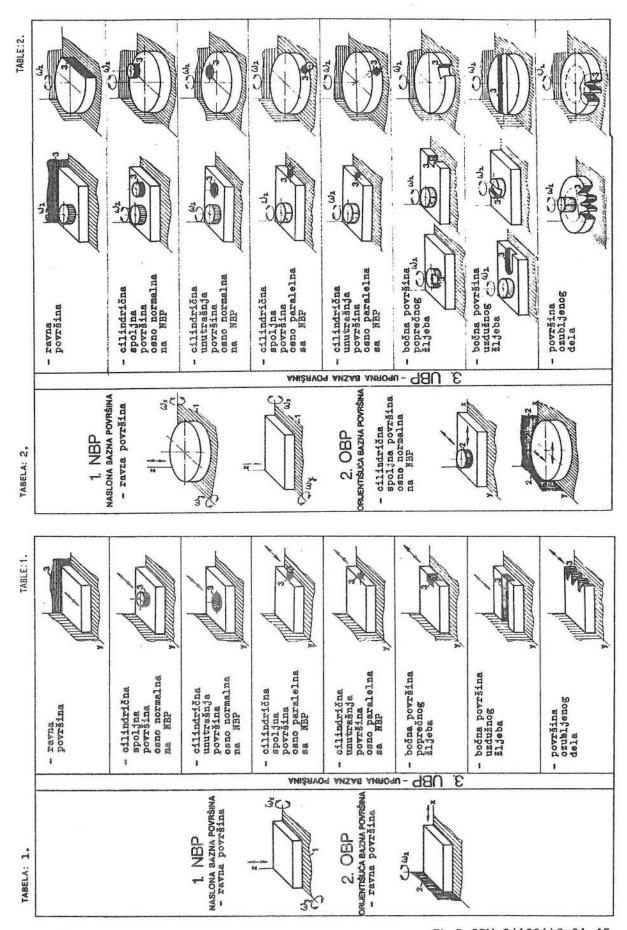
Uporna bazna površina - UBP oduzima šesti stepen slobode u trećoj koordinatnoj ravni i može biti izvedena kao:

- ravna površina
- cilindrična spoljašnja površina
- cilindrična unutrašnja površina
- bočna površina žljeba
- površina nazubljenog dela
- ostale vrste površina.

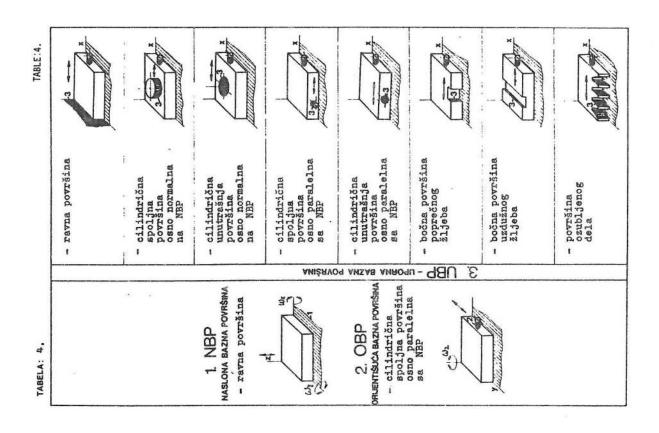
3. KARAKTERISTIČNI NAČINI POZICIONIRANJA OBRADAKA

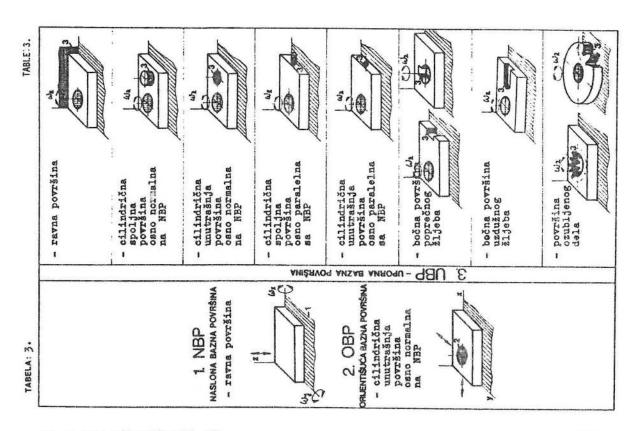
U PRIBORU

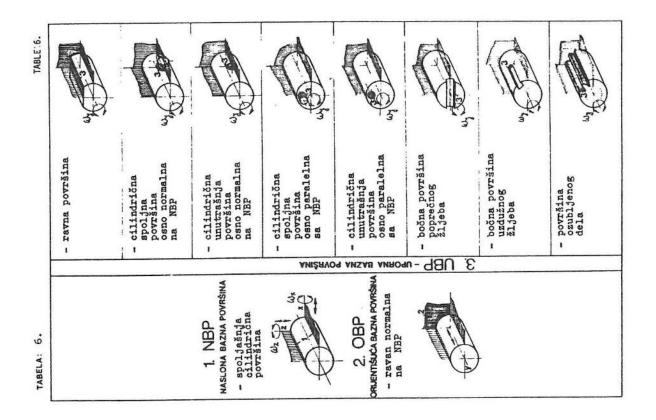
U tabelama 1-18 pokazani su karakteristični načini pozicioniranja obradaka u priboru u zavisnosti od oblika naslone bazne površine ne vodeći direktno računa o obliku obradka. Posmatrane su najčešće korišćene naslone bazne površine: ravna površina, cilindrična površina spoljna i unutrašnja, konična površina spoljna i unutrašnja i sferna površina spoljna i unutrašnja. Da bi se oduzelo svih šest stepeni slobode u tabelama su date odgovarajuće orjentišuće i uporne bazne površine. Sve je to ilustrovano sa odgovarajućim skicama na kojima je pokazano koji se stepeni slobode oduzimaju pri pozicioniranju obradaka preko prikaznih površina.

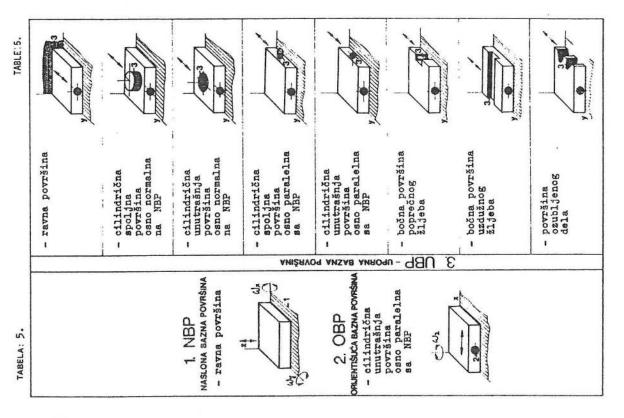


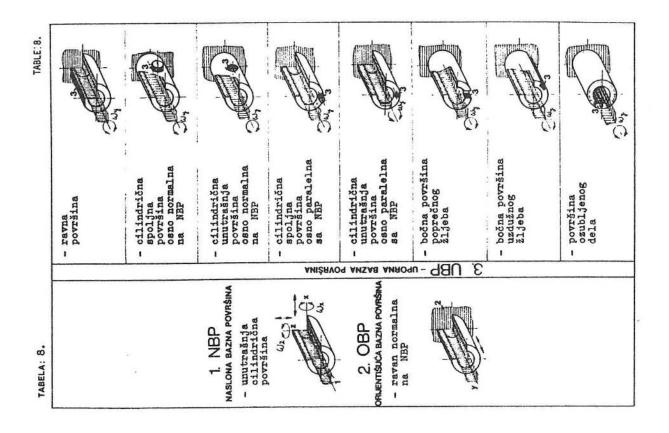
Zb.R.IPM 8(1991)8:31-45

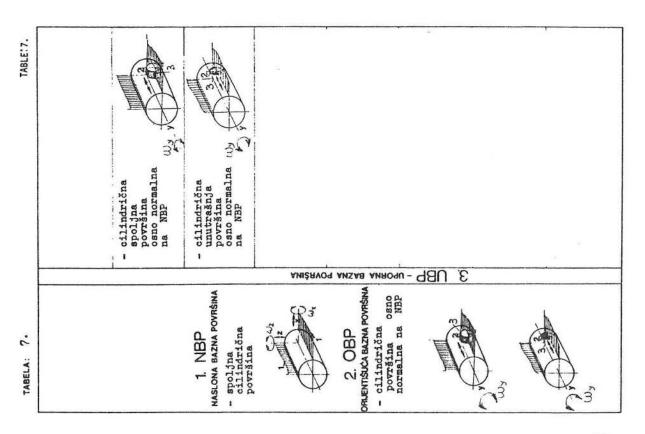


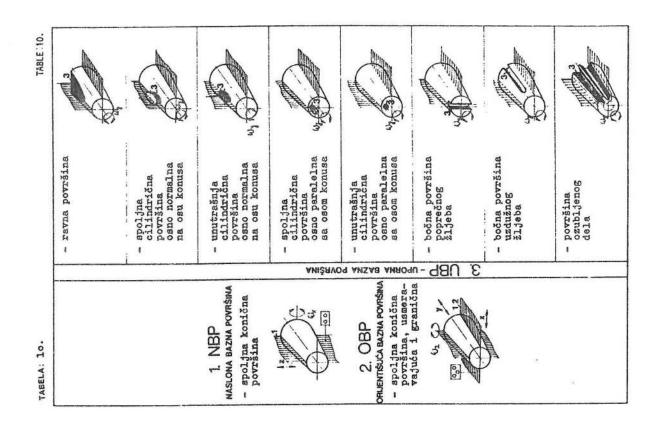


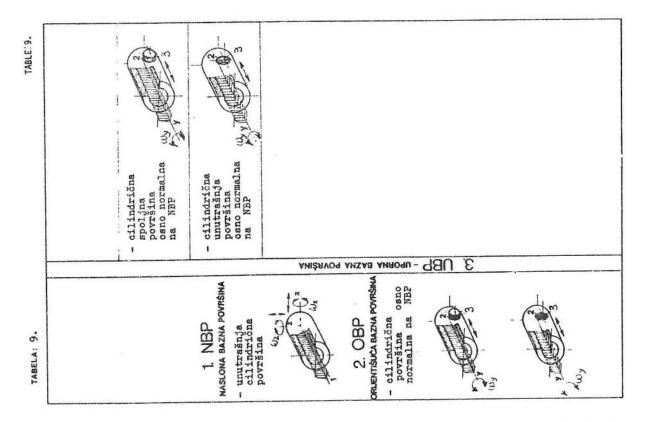


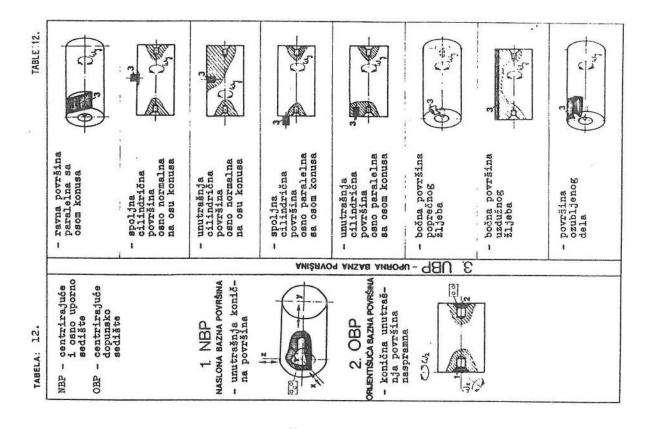


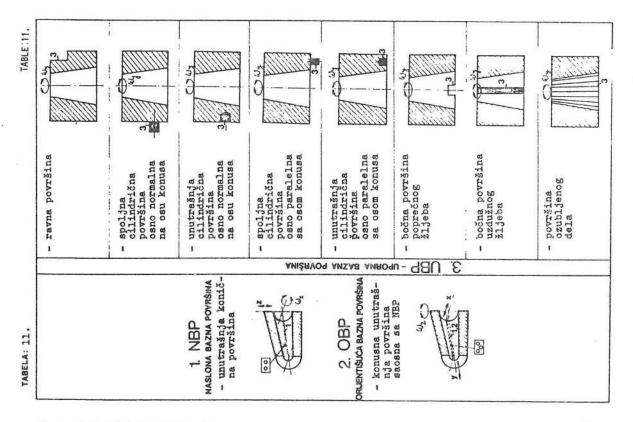


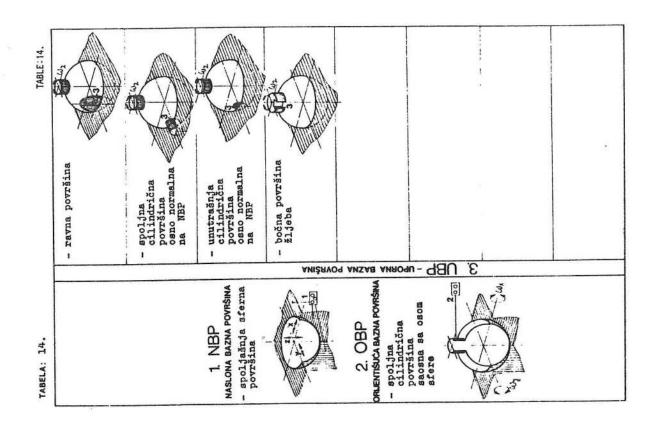


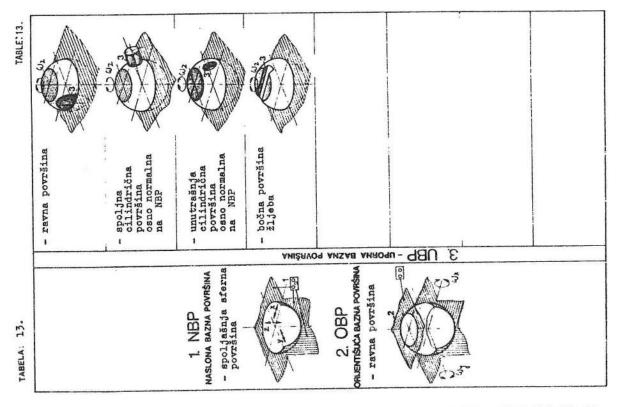


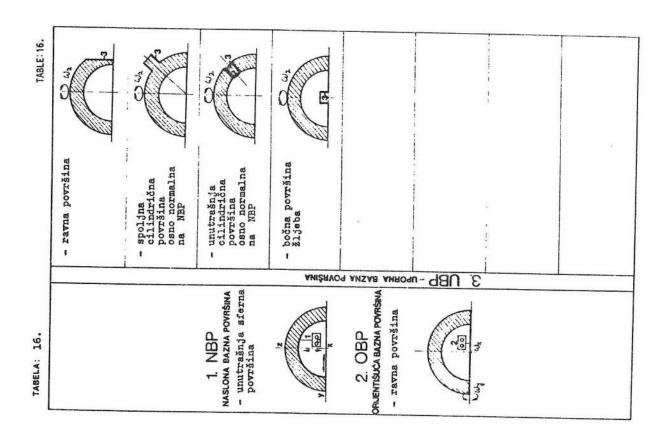


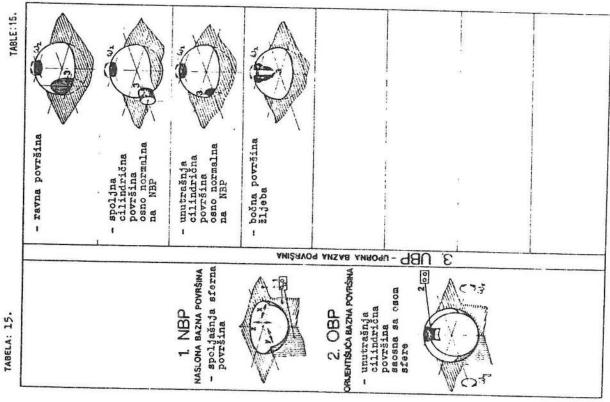




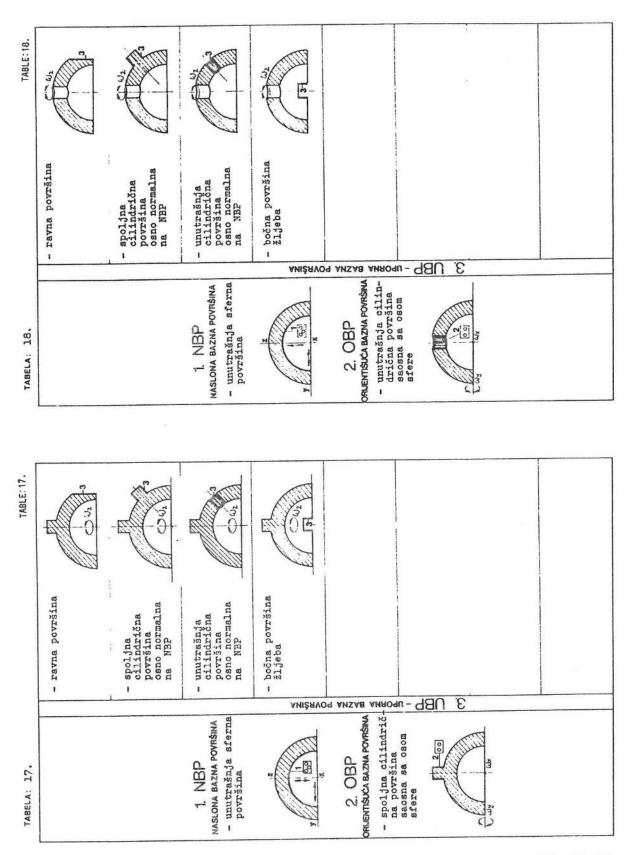








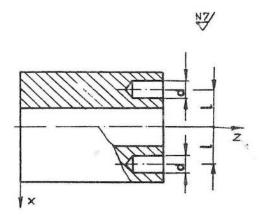
Zb.R.IPM 8(1991)8:31-45



Zb.R.IPM 8(1991)8:31-45

4. PRIMERI PROVERE NAPRED DEFINISANIH POSTAVKI

Za tehnološku operaciju obrade (slika 1.) bušenja dva otvora d $^{\pm T}$ d na rastojanju $\mathcal I$ od centra obratka potrebno je odrediti načine pozicioniranja.

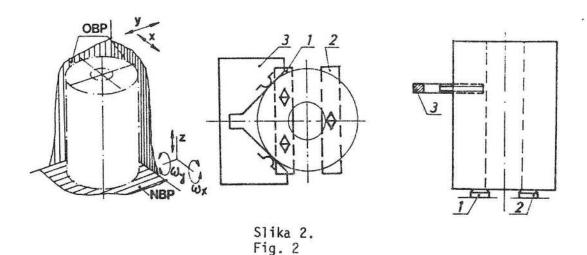


Slika 1. Crtež obradka Fig. 1. Workpiece design

Ovo je slučaj nepotpunog pozicioniranja jer je moguće i potrebno oduzeti pet stepeni slobode. Mogući i najčešće korišćeni načini pozicioniranja:

Varijanta 1. (slika 2):

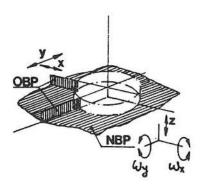
- NBP ravna površina koja oduzima tri stepena slobode preko dva ravna prizmatična naslona 1 i 2
- OBP cilindrična spoljna površina koja oduzima dva stepena slobode preko prizme 3. male visine.
- UBP bez uporne površine.

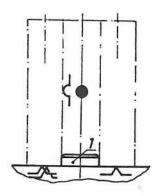


Varijanta 2. (slika 3):

- NBP - ravna površina koja oduzima tri stepena slobode

- OBP cilindrična unutrašnja površina koja oduzima dva stepena slobode preko niskog čepa
- UBP bez uporne površine.

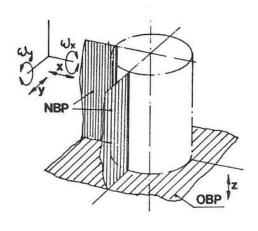


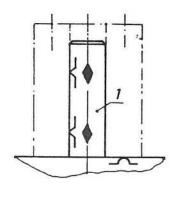


Slika 3. Fig. 3.

Varijanta 3. (slika 4.)

- NBP cilindrična unutrašnja površina
- OBP ravna površina
- UBP bez uporne površine.





Slika 4. Fig. 4.

Od napred prikazanih mogućih načina pozicioniranja bira se onaj koji daje zadovoljavajuću grešku pozicioniranja tj. omogućava tačnu obradu odgovarajuće površine. Ako više načina pozicioniranja zadovoljava uvodimo druge kriterijuma (proizvodnost, ekonomičnost, dobit, itd.) da se za zadate uslove izabere najbolji način pozicioniranja.

5. ZAKLJUČCI

Na osnovu napred iznetog mogu se izvući sledeći osnovni zaključci:

- Za uspešan automatizovani sistem projektovanja pribora potrebno je razviti odgovarajuće podloge. Jedna od osnovnih podloga je pravilno definisani načini pozicioniranja obradaka u priboru.
- Definisani karakteristični načini pozicioniranja obradaka u priboru su prva etapa u definisanju i materijalizaciji prikazanih šema pozicioniranja s konkretnim elementima za pozicioniranje.
- Dalja razrada i rešavanje modula za pozicioniranje svešće se na detaljno definisanje elemenata za pozicioniranje s kojima se pojedini načini pozicioniranja ostvaruju.

6. LITERATURA

- [1] Rodić, M., Stankov, J.: Prilog automatizovanom projektovanju pozicioniranja obradaka u sistemu automatizovanog projektovanja pribora, Zbornik radova Instituta za proizvodno mašinstvo, IMP, Fakultet tehničkih nauka, Novi Sad, 1990. br. 7
- |2| Rodić, M.: Definisanje ulaznih podataka u sistemu za automatizovano projektovanje pribora, Naučna konferencija, Industrijski sistemi IS'90, Novi Sad, 1990.
- 3 | Beserminji, V.: Diplomski rad, FTN, Institut za proizvodno mašinstvo, Novi Sad, 1990.
- 4 | Spur, G., Stöferle, T.: Handbuch der Fertigungstechnik, Carl Hanser Verlag Mnchen Wien, 1979.
- [5] Gorohov, V.A.: Proektirovanie i rasčet prisposoblenij, Visšaja škola, 1986.
- 6 | šolaja, V. Pomoćni pribori, Mašinski fakultet, Beograd, 1980.